

DPSENC8- BK5 (6)

ISTRUZIONI DI MONTAGGIO

E

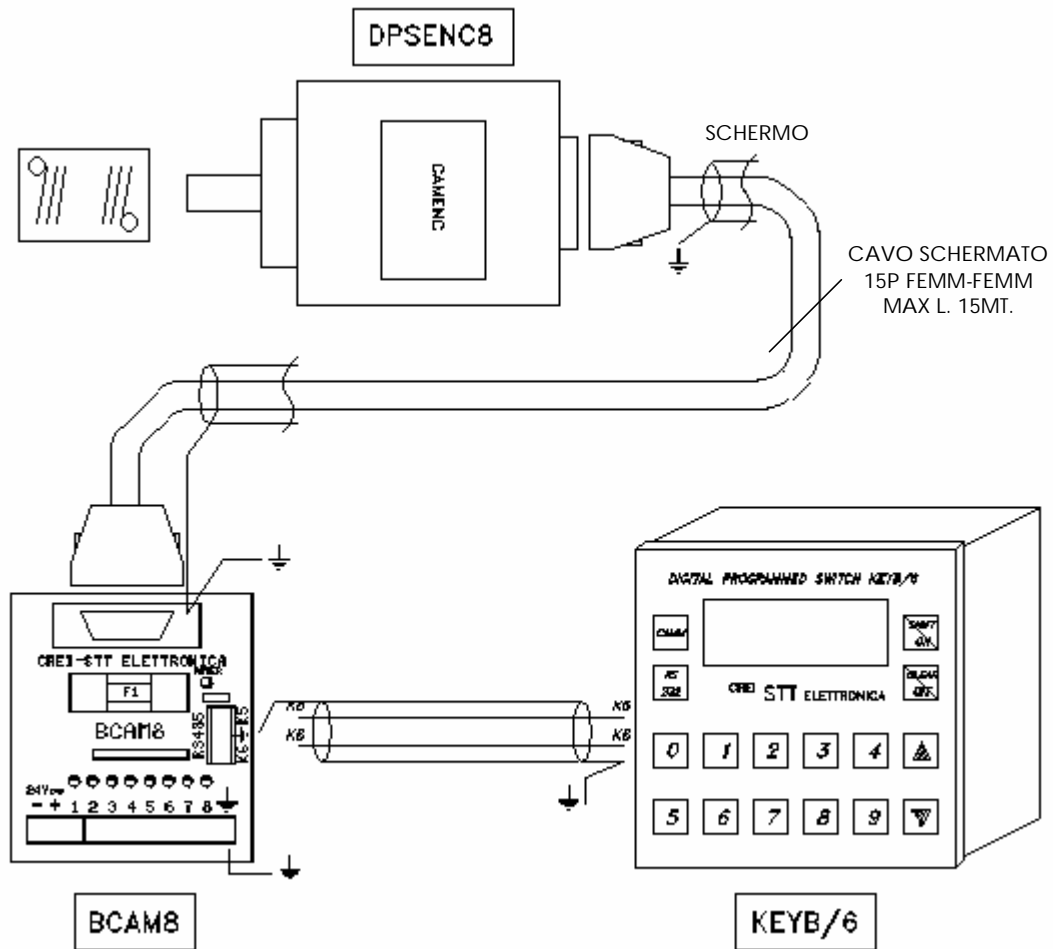
FUNZIONAMENTO

Via grandi 13 - 40050 Villanova di Castenaso - Bologna - Italia
 Tel: 0039-(0)51-781185 / 781158 Fax: 0039-(0)51-781273

www.creistt.com ◆ e-mail :creistt@tin.it

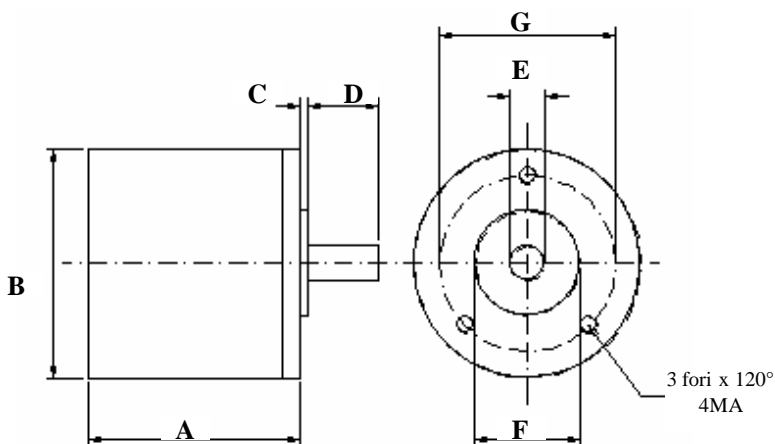
DPSENC-8	SPECIFICHE TECNICHE																													
<p>Caratteristiche elettriche Alimentazione 24Vdc. \pm 20% Corrente Max. 140mA. Risoluzione encoder: 1° (360°/giro) 8 uscite 24Vcc Push Pull – PNP Standard (progr. NPN opz.) Corrente max per uscita : 20 mA. Uscite autoprotette da cortocircuito, autoripristinanti. 180 fasi per ogni uscita. 1 formato memorizzabile. Anticipo lineare automatico per singola camma. Max velocità di rotazione 2400 giri/min. Programmazione dei parametri da tastiera remota KEYB/5 o KEYB/6. RS485 per programmazione da PC (con scheda RS485/RS232). 2 lingue impostabili (ITALIANO – INGLESE)</p>	<p>Caratteristiche meccaniche Albero (diametro) : 10 mm standard (altri diametri a richiesta). Carico sull'albero : 200N (20,5 Kg) assiale e radiale. Numero giri/1'(max) : 3000 (per periodi brevi 6000). Momento d'inerzia : 80 g/cm² Grado di isolamento IP 54. Temperatura di lavoro : da 0 a +60 gradi C.</p>	<p>Pin-out conn. 15P. maschio</p> <table border="0"> <tr><td>Pin 1</td><td>OUT 1</td></tr> <tr><td>Pin 2</td><td>OUT 2</td></tr> <tr><td>Pin 3</td><td>OUT 3</td></tr> <tr><td>Pin 4</td><td>OUT 4</td></tr> <tr><td>Pin 5</td><td>OUT 5</td></tr> <tr><td>Pin 6</td><td>OUT 6</td></tr> <tr><td>Pin 7</td><td>OUT 7</td></tr> <tr><td>Pin 8</td><td>OUT 8</td></tr> <tr><td>Pin 10</td><td>K6 (tastiera remota)</td></tr> <tr><td>Pin 11</td><td>K5 (tastiera remota)</td></tr> <tr><td>Pin 13</td><td>+24Vcc</td></tr> <tr><td>Pin 14</td><td>+24Vcc</td></tr> <tr><td>Pin 15</td><td>GND</td></tr> <tr><td>SCH :</td><td>corpo connettore</td></tr> </table> <p>Il cavo di collegamento con l'interfaccia BCAM8 deve essere schermato. Lo schermo va collegato a terra.</p>	Pin 1	OUT 1	Pin 2	OUT 2	Pin 3	OUT 3	Pin 4	OUT 4	Pin 5	OUT 5	Pin 6	OUT 6	Pin 7	OUT 7	Pin 8	OUT 8	Pin 10	K6 (tastiera remota)	Pin 11	K5 (tastiera remota)	Pin 13	+24Vcc	Pin 14	+24Vcc	Pin 15	GND	SCH :	corpo connettore
Pin 1	OUT 1																													
Pin 2	OUT 2																													
Pin 3	OUT 3																													
Pin 4	OUT 4																													
Pin 5	OUT 5																													
Pin 6	OUT 6																													
Pin 7	OUT 7																													
Pin 8	OUT 8																													
Pin 10	K6 (tastiera remota)																													
Pin 11	K5 (tastiera remota)																													
Pin 13	+24Vcc																													
Pin 14	+24Vcc																													
Pin 15	GND																													
SCH :	corpo connettore																													

1. SCHEMA DI COLLEGAMENTO



ATTENZIONE !!!
E' INDISPENSABILE UNA
CORRETTA MESSA A TERRA

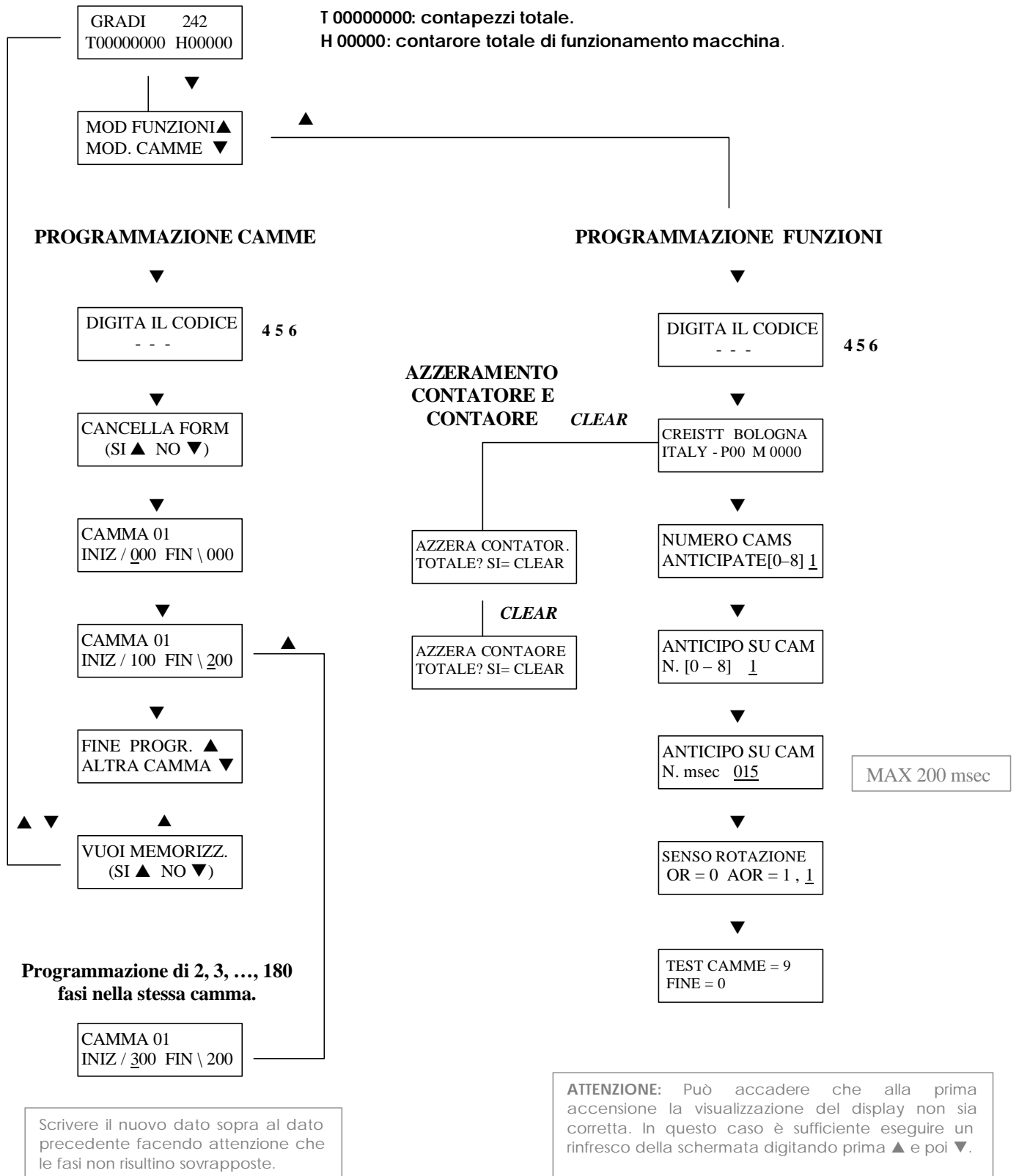
2. Dimensioni e fori di fissaggio



Modello	Fissaggio	Attacco
DPS ENC/8	servo	assiale

A	B	C	D	E	F	G
57	65	3	27.5	10	29	48

3. PROGRAMMAZIONE DATI



4. ISTRUZIONI

Scrittura dei dati in memoria :

Il DPSENC8 consente la modifica dei valori delle fasi e degli anticipi ON-LINE, vale a dire per tutti quegli aggiustamenti che devono essere fatti mentre la macchina sta girando.

Per esigenze di velocità però la memorizzazione dei dati avviene solo quando l'encoder si trova fermo o viene arrestato. Nel caso in cui fosse interrotta l'alimentazione (24Vcc) mentre l'encoder sta girando il valore del contapezzi, del contaore e dei parametri di programmazione, (fasi delle camme o anticipo) ritorna allo stato o valore in cui era quando si è fatta partire la macchina.

4.1 Impostazione della lingua

Dalla videata principale, digitare ▲ per accedere alla scelta della lingua. A questo punto digitare da tastiera il numero corrispondente alla lingua desiderata :

1 - ITALIANO

2 - INGLESE

4.2 Funzione di anticipo

La funzione di anticipo o compensazione di velocità è utilizzata per recuperare tutti quei ritardi legati alla variazione della velocità di eventuali organi elettromeccanici presenti sulla macchina (elettrovalvole, pistoni, ecc.).

Il valore di anticipo è espresso in millisecondi. Tale valore può essere trovato attraverso una semplice formula matematica (sarà illustrata più avanti) che spesso però non risponde alle effettive necessità questo perché non vengono considerate variabili che differiscono da macchina a macchina. Tale valore potrà quindi fornire solo un'indicazione approssimativa. Un sistema più pratico consiste nel provare per tentativi cominciando da valori piuttosto bassi per aumentare poi gradatamente fino a trovare il valore corretto. E' preferibile che l'anticipo sia trovato alla massima velocità cui si intende far andare la macchina perché possa essere corretto anche alle velocità più basse; non è invece, sempre vero il contrario.

La formula matematica è la seguente:

Dati conosciuti : Giri albero encoder (cicli/1') , gradi di anticipo necessari

Dato da ricavare: Valore in ms (millisecondi da impostare nel DPS)

$\text{Cicli}/1' / 60 = n$ (cicli al 1')

$1000 / n = N$ (millisecc. per giro)

$N / 360 = Q$ (millisecc. per grado)

$Q * \text{Gradi da antic.} = T$ (tempo in millisecc. da impostare nel DPS)

Esempio :

Albero encoder = 300 giri/1'

Anticipo necessario = 30 gradi

$300 / 60 = 5$ cicli/1'

$1000 / 5 = 200$ millisecc per giro

$200 / 360 = 0.55$ millisecc per grado

$0.55 * 30 = 16.6$ anticipo da impostare sul programmatore

Una tabella semplificativa ricavata con questa formula si trova nell'appendice C in fondo al manuale.

4.3 Funzione senso di rotazione

Questa funzione dà la possibilità di impostare il senso di rotazione del CAMENC8 per avere sempre la visualizzazione incrementale dei gradi.


4.5 Funzione test camme

TEST DELLE CAMM : Permette di effettuare una scansione delle uscite in caso si voglia controllare la funzionalità dell'impianto finito o dopo un eventuale guasto.

AVVERTENZE GENERALI DI INSTALLAZIONE.

La posa dei cavi deve essere fatta possibilmente tenendo separati i cavi di potenza dai cavi di logica e controllo onde evitare eventuali tensioni di accoppiamento che potrebbero disturbare o danneggiare componenti elettronici. La massa va collegata a terra. E' sempre bene separare la massa degli schermi dei circuiti elettronici da quella di potenza.

La resistenza del circuito di terra deve essere entro i limiti consentiti (0,2 / 0,3 ohm)

 Il prodotto DPSENC8 è conforme alle direttive 89/336/EEC 92/31/EEC 93/68/EEC sulla compatibilità elettromagnetica per emissioni EN 50081-2 e immunità EN 50082-2 .